

# **ТЕМА 1. КАРТОГРАФО– ГЕОДЕЗИЧЕСКОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ КАДАСТРА И ЗЕМЛЕУСТРОЙСТВА**

## **ЛЕКЦИЯ 9. ТОЧНОСТЬ ОПРЕДЕЛЕНИЯ ЭЛЕМЕНТОВ НА ПЛАНАХ И КАРТАХ**

# РЕКОМЕНДУЕМАЯ ЛИТЕРАТУРА:

- ▶ 1. Неумывакин, Ю.К. Земельно–кадастровые геодезические работы: Учеб. / Ю.К. Неумывакин, Перский М.И. – М.: КолосС, 2008.–183 с.
- ▶ 2. Маслов, А.В., Юнусов А.Г., Горохов Г.И. Геодезические работы при землеустройстве /А.В. Маслов, А.Г. Юнусов, Г.И. Горохов. – 2 изд. переаб. И доп. – М.: Недра, 1990.– 215 с.
- ▶ 3. Неумывакин Ю.К., Перский М.И. Геодезическое обеспечение землеустроительных и кадастровых работ: Справ. пособие. – М.: Картгеоцентр – Геодезиздат, 1996.

## **ПЛАН ЛЕКЦИИ:**

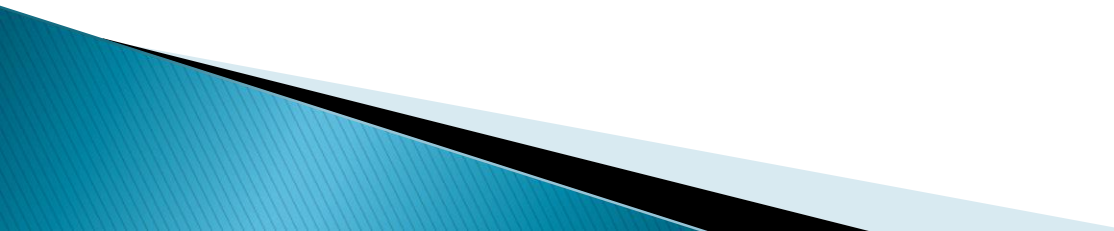
- 1. Понятие о точности, полноте и детальности планов (карт). Точность положения контурных точек на плане. Точность изображения расстояний на плане.**
- 2. Точность определения направлений и горизонтальных углов, изображаемых на плане (карте).**
- 3. Точность площадей контуров, изображенных на плане.**
- 4. Точность определения превышений и уклонов по горизонталям плана.**

1. Понятие о точности, полноте и детальности планов (карт). Точность положения контурных точек на плане. Точность изображения расстояний на плане

Планы и карты, полученные в результате различных видов съемок, имеют не одинаковую детальность и полноту.

- ▶ Под **детальностью** понимают степень подобия изображения на плане всех изгибов и извилин контуров ситуации и рельефа.
- ▶ Под **полнотой** понимают степень насыщенности плана объектами местности, изображение которых на плане необходимо и при данном масштабе и высоте сечения рельефа возможно

**Под точностью плана (карты)**  
понимают величину средней  
квадратической ошибки положения  
контурной точки на плане  
относительно ближайшего пункта  
главного геодезического  
обоснования съемки.



Ошибка положения точки (пункта) является двумерной и определяется формулой

$$m_t = \sqrt{(m_x^2 + m_y^2)},$$

где  $m_x$  и  $m_y$  – ошибки координат точки, т.е. ошибки положения точки по осям координат;

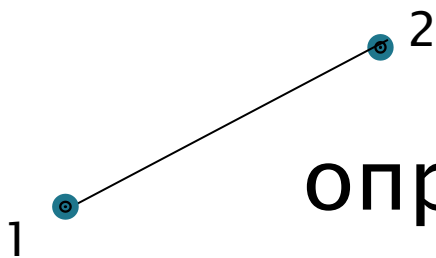
приняв  $m_x = m_y = m_k$ ,

где  $m_k$  – средняя квадратическая

ошибка координаты точки

$$m_t = m_k \sqrt{2}$$

$$m_k = \frac{1}{\sqrt{2}} m_t$$



Каждая из 2-х точек

определяется координатами

$x_1 y_1; x_2 y_2$  со с.к.о.  $m_{x1} m_{y1}; m_{x2} m_{y2}$ .

Расстояние между точками

определяется по формуле:

$$S^2 = (x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2$$

Из теории ошибок:

$$S^2 \cdot m_s^2 = (x_2 - x_1)^2 \cdot m_{x1}^2 + (x_2 - x_1)^2 \cdot m_{x2}^2 + (y_2 - y_1)^2 \cdot m_{y1}^2 + (y_2 - y_1)^2 \cdot m_{y2}^2$$

Примем

$$m_{x1} = m_{y1} = m_{k1}$$

$$m_{x2} = m_{y2} = m_{k2}$$

Тогда:

$$S^2 \cdot m_S^2 = m_{k1}^2 \cdot \left\{ (x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2 \right\} + m_{k2}^2 \left\{ (x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2 \right\}$$

$$m_S^2 = m_{k1}^2 + m_{k2}^2$$

$$m_S^2 = \frac{1}{2} (m_{t1}^2 + m_{t2}^2)$$

Если

$$m_{t1} = m_{t2} = m_t$$

$$m_S = m_t$$

т.е. с.к.о. расстояния между точками на плане равна с.к.о. положения точки.

Или: точность измерения расстояний между точками по плану определяется, главным образом, точность плана.

**2. Точность определения  
направлений и горизонтальных  
углов, изображаемых на плане  
(карте)**

Пусть положение каждой из точек определяется координатами  $x_1$  и  $y_1$ ;  $x_2$  и  $y_2$  со с.к.о.  $m_{x1}$  и  $m_{y1}$ ;  $m_{x2}$  и  $m_{y2}$ . Тогда дирекционный угол линии в направлении с точки 1 на точку 2 определится по формуле

$$\operatorname{tg} \alpha = \frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1}$$

По теории ошибок имеем:

$$\frac{m_{\alpha}^2}{\cos^4 \alpha} = \frac{(y_2 - y_1)^2}{(x_2 - x_1)^4} m_{x_1}^2 + \frac{(y_2 - y_1)^2}{(x_2 - x_1)^4} m_{x_2}^2 +$$
$$\frac{m_{y_1}^2}{(x_2 - x_1)^2} + \frac{m_{y_2}^2}{(x_2 - x_1)^2}$$

Так как

$$\cos \alpha = \frac{x_2 - x_1}{S},$$

то, умножив левую и правую часть на  $\cos^4\alpha$  и подставив вместо  $\cos\alpha$  выражение

$$\cos\alpha = \frac{x_2 - x_1}{S},$$

получим:

$$m_{\alpha}^2 = \frac{(y_2 - y_1)^2 m_{x_1}^2 + (y_2 - y_1)^2 m_{x_2}^2 + (x_2 - x_1)^2 m_{y_1}^2 + (x_2 - x_1)^2 m_{y_2}^2}{S^4}$$

Приняв для равноточности  
определений координат точек

$$m_{x1} = m_{y1} = m_{k1}$$

$$m_{x2} = m_{y2} = m_{k2}$$

Получим:

$$m^2_{\alpha} = \frac{1}{S^2} (m^2_{k1} + m^2_{k2})$$

если

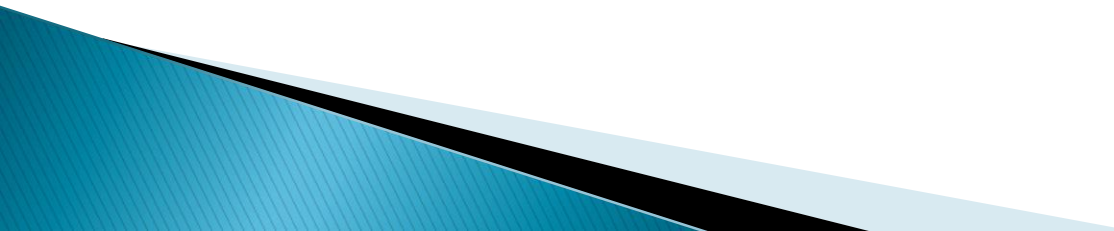
$$m_{k1} = m_{k2} = m_k$$

ТО

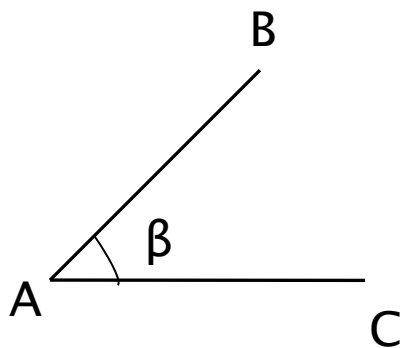
$$m_{\alpha} = \frac{m_k \sqrt{2}}{S} = \frac{m_t}{S}$$

Ошибка дирекционного угла  
увеличивается с уменьшением  
расстояния между точками.

При расчете **точности горизонтального**  
**угла  $\beta$** , полученного как **разность**  
**дирекционных направлений сторон**  
**АС и АВ**, необходимо учитывать, что  
эти направления имеют общую точку  
А, и **их ошибки корреляционно**  
**связаны.**



Поэтому ошибки угла  $\beta$  нельзя  
получить путем квадратирования  
ошибок дирекционных направлений,  
а необходимо рассмотреть функцию



$$\beta = \arctg \frac{y_B - y_A}{x_B - x_A} - \arctg \frac{y_C - y_A}{x_C - x_A}$$

Опустив вывод, получим:

$$m_{\beta}^2 = \rho^2 m_t^2 \left( \frac{1}{S_{AB}^2} + \frac{1}{S_{AC}^2} - \frac{\cos \beta}{S_{AB} S_{AC}} \right)$$

при  $S_{AB} \approx S_{AC} = S$

$$m_{\beta} = \frac{\rho m_t}{S} \sqrt{2 - \cos \beta}$$

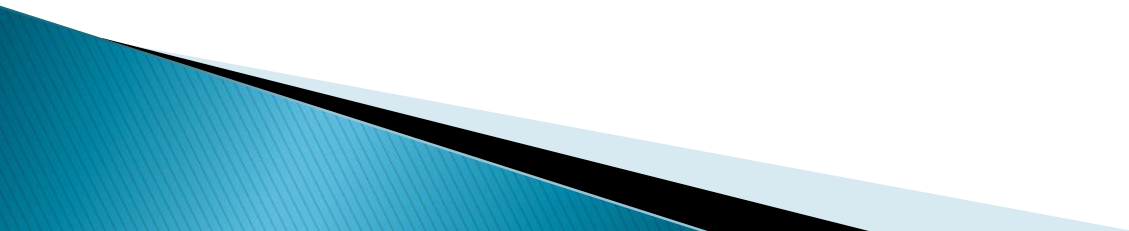
При взаимно перпендикулярных  
сторонах, когда  $\beta = 90^\circ$  и  $\cos \beta = 0$

получим:

$$m_{\beta} = \frac{\rho m_t}{S} \sqrt{2}$$

т.е. формулу, которая соответствует  
независимому определению  
дирекционных направлений АВ и АС.

# **3. Точность площадей контуров, изображенных на плане**



Ошибки положения контура вызывают ошибку его площади. Площадь контура можно вычислить по координатам поворотных точек, используя формулу:

$$2P = \sum_{i=1}^n x_i (y_{(i+1)} - y_{(i-1)})$$

По теории ошибок (перейдя от дифференциалов к с.к.о.)

$$4m_p^2 = \sum_{i=1}^n (y_{i+1} - y_{i-1})^2 m_{xi}^2 + \sum_{i=1}^n (x_{i-1} - x_{i+1})^2 m_{yi}^2$$

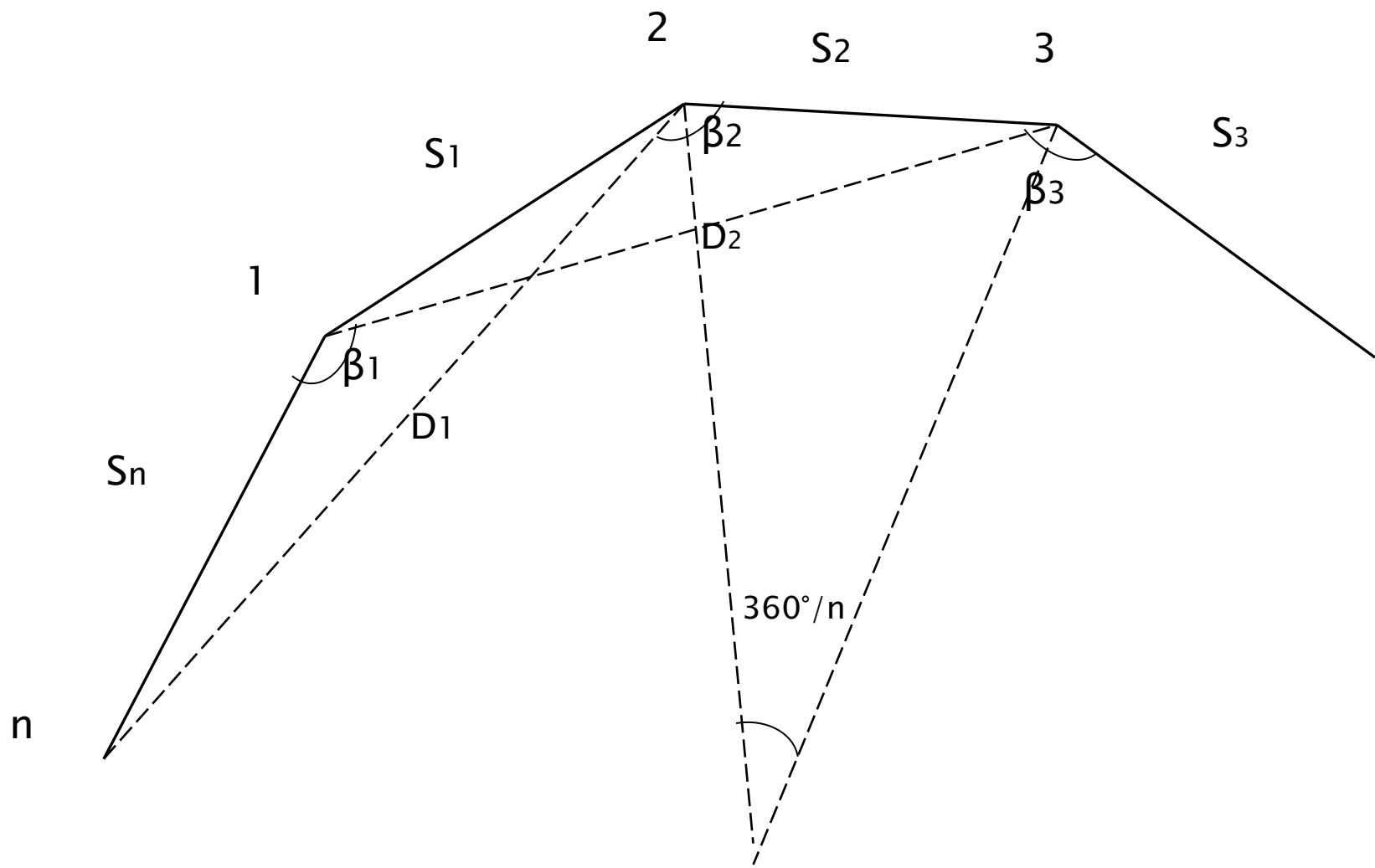
Приняв  $m_{xi} = m_{yi}$  и с учетом, что

$$m_k = \frac{1}{\sqrt{2}} m_t$$

Получим

$$m_p^2 = \frac{1}{8} \sum_{i=1}^n \left\{ (x_{i-1} - x_{i+1})^2 + (y_{i+1} - y_{i-1})^2 \right\} m_{ti}^2$$

Величины в квадратных скобках есть квадраты диагоналей, проведенных между точками (n и 2), (1 и 3), (2 и 4) и т.д. Эти диагонали  $D_i$ , могут быть выражены через расстояние  $S_{i-1}$  и  $S_i$  между точками  $i+1$  и  $i-1$  и внутренними углами  $\beta_i$  при точках  $i$ .



$$(x_{i+1} - x_{i-1})^2 + (y_{i+1} - y_{i-1})^2 = S_{i-1}^2 + S_i^2 - 2S_{i-1}S_i \cos \beta_i = D_i^2$$

Тогда

$$m_p^2 = \frac{1}{8} \sum_{i=1}^n (S_{i-1}^2 + S_i^2 - 2S_{i-1}S_i \cos \beta_i) m_{ti}^2$$

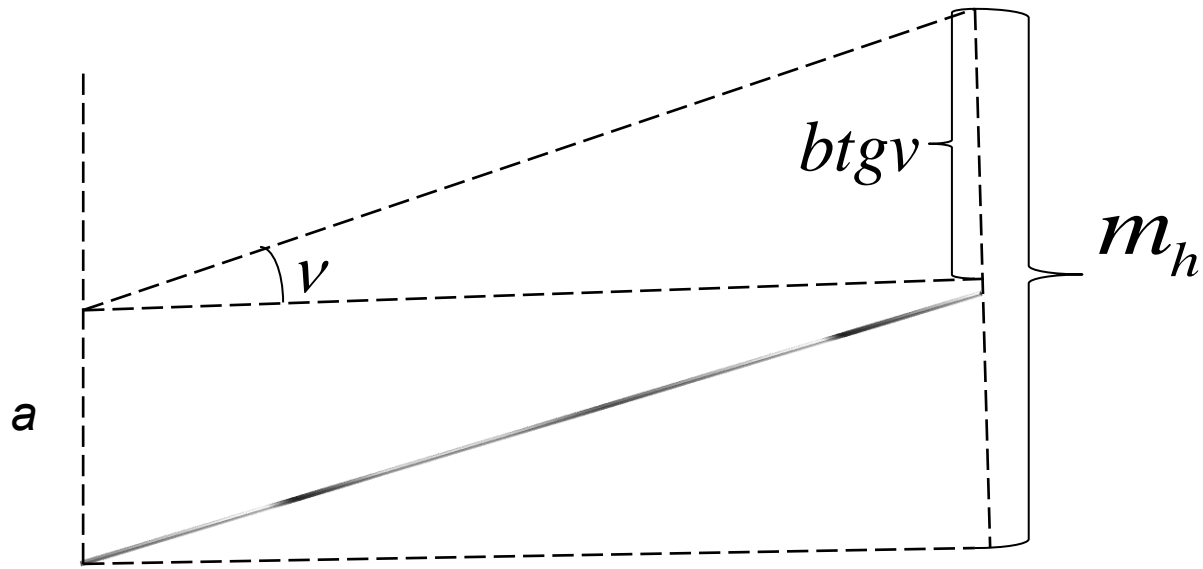
или

$$m_p^2 = \frac{1}{8} \sum_{i=1}^n m_t i^2 D_i^2$$

По этой формуле можно определить с.к.о. площади фигуры любой формы.

▶ **4. Точность определения превышений и уклонов по горизонталям плана**

Точность изображения рельефа на плане обычно характеризуют средней квадратической ошибкой высоты точки, лежащей на горизонтали, т.е. средней квадратической ошибкой положения горизонтали по высоте. Эту ошибку определяют по формуле Коппе.



$$m_t = a + btgv$$

где  $a$  – величина которая выражает ошибку определения точки по высоте, куда входят ошибки определения высоты станции, превышения между станцией и пикетом, ошибки из-за топографической шероховатости и неоднородности ската между пикетами (обобщение рельефа);

$b$  – величина сдвига точки в плане из-за ошибок определения планового положения станции, пикетов, интерполирования и вычерчивания горизонталей;

$v$  – угол наклона местности.

- ▶ с.к.о. превышения  $h$  между точками 1 и 2 с высотами  $H_1$  и  $H_2$ , равного  $h = H_2 - H_1$ , можно вычислить по формуле:

$$m_h^2 = m_{H_1}^2 + m_{H_2}^2$$

при  $m_{H_1} = m_{H_2} = m_H$ , получим

$$m_h = m_H \sqrt{2}$$

Эту формулу можно применять в том случае, если  $H_1$  и  $H_2$  есть высоты точек, которые определены независимо одна от другой, т.е. по несмежным горизонталям, для проведения которых использованы разные пикеты (нет корреляционной связи)

► с.к.о. уклона

$$i = \frac{h}{S}$$

$$m_i^2 = i^2 \left\{ \left( \frac{m_h}{h} \right)^2 + \left( \frac{m_s}{S} \right)^2 \right\}$$

$$\left( \frac{m_i}{i} \right)^2 = \left( \frac{m_h}{h} \right)^2 + \left( \frac{m_s}{S} \right)^2$$

Но относительная ошибка  $\frac{m_s}{S}$   
определения расстояния по плану в  
несколько раз меньше относительной  
ошибки определения превышения,  
поэтому можно принять

$$\frac{m_i}{i} \approx \frac{m_h}{h}$$

т.е. с какой относительной ошибкой  
получаем превышения, с такой же  
относительной ошибкой получаем и  
уклон:

$$m_i \approx \frac{m_h}{S}$$

Точность определения уклона  
уменьшается с уменьшением  
расстояния  $S$ .